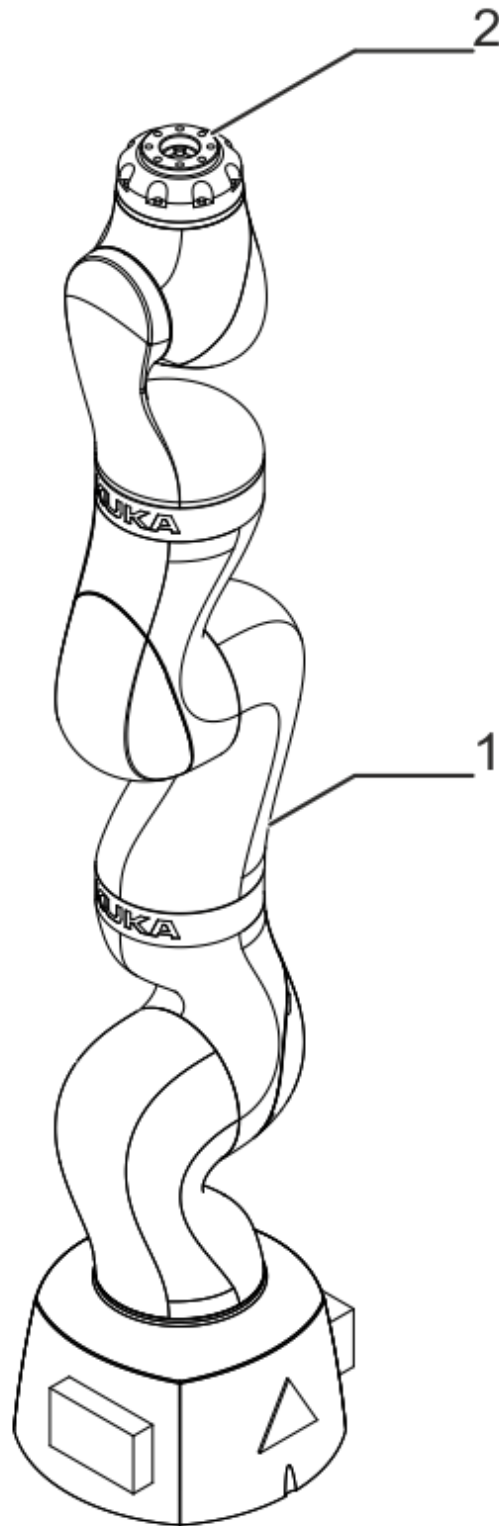


# KUKA | Xpert

Identification number: AR16387

货号	0000-277-558
材料状态	15 - 批准批量生产
制造商	KUKA Roboter
产品图片	

# Spare parts



Spare parts graphic LBR Med 14 R820 , schematic representation

Pos.	Article number	Designation
1	0000-277-558	LBR Med 14 R820

<b>Pos.</b>	<b>Article number</b>	<b>Designation</b>
2	0000-314-933	EP LBR Med 14kg elekt ws MF elekt in

# 技术数据

## 基本数据

	<b>LBR Med 14 R820</b>
轴数	7
可控制的轴数	7
工作空间体积	1.8 m <sup>3</sup>
位姿重复精度 (ISO 9283)	± 0.15 mm
重量	约 32.3 kg
额定负荷	14 kg
最大运动范围	820 mm
防护等级 (IEC 60529)	IP54
机器人腕部防护等级 (IEC 60529)	IP54
噪声等级	< 75 dB (A)
安装位置	地面; 屋顶; 墙壁
占地面积	-
运动系统安装面布孔图	-
允许倾角	-
标准色	底座: 交通白 (RAL 9016); 活动部件: 交通白 (RAL 9016); 盖板: 交通白 (RAL 9016)
控制系统	-
变压器名称	-

# 环境条件

湿度等级 (EN 60204)	-
环境条件分类 (EN 60721-3-3)	-
环境温度	
运行时	5 °C 至 45 °C (278 K 至 318 K)
仓储和运输时	0 °C 至 45 °C (273 K 至 318 K)

# 轴参数

运动范围	
A1	±170 °
A2	±120 °
A3	±170 °
A4	±120 °
A5	±170 °
A6	±120 °
A7	±175 °
额定负载时的速度	
A1	85 °/s
A2	85 °/s
A3	100 °/s
A4	75 °/s
A5	130 °/s
A6	135 °/s
A7	135 °/s

# 负载能力

额定负荷	14 kg
法兰 <b>Ix</b> 额定质量转动惯量	0.3 kgm <sup>2</sup>
额定总负载	-
底座的额定附加负载	0 kg
底座的最大附加负载	-
转盘的额定附加负载	0 kg
旋转机构的最大附加负载	-
大臂的额定附加负载	0 kg
大臂的最大附加负载	-
小臂的额定附加负载	0 kg
小臂的最大附加负载	-
负载重心额定距离	
<b>Lxy</b>	40 mm
<b>Lz</b>	44 mm

# 地基负载

纵向动力 $F(v)$	
$F(v)$ 正常)	-
$F(v_{max})$	541.2 N
横向动力 $F(h)$	
$F(h)$ 正常)	-
$F(h_{max})$	228.4 N
倾覆力矩 $M(k)$	
$M(k)$ 正常)	-
$M(k_{max})$	281.6 Nm
轴 2 转矩 $M(r)$	
$M(r)$ 正常)	-
$M(r_{max})$	172.6 Nm

垂直力  $F(v)$ 、水平力  $F(h)$ 、倾斜力矩  $M(k)$ 、轴 1 的转矩  $M(r)$

# 关税信息

统计货号	84795000
原产地	DE
制造商	-
重量	32.3 kg

> **LBR Med 14 R820** 需要 (3)

> **LBR Med 14 R820** 有以下选项 (32)